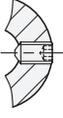
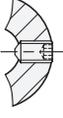
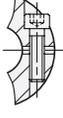


Norm	Wellen-Ø in mm	Naben- klemmung	Nenn Dreh- moment in Nm	Versatz- / Fehlerausgleich			spielfrei	
				axial	radial	winklig		
GN 2240 Seite 1680 Elastomer- Klauen- kupplungen		3 - 25		0,7 - 60	x	x	x	
GN 2241 Seite 1682 Elastomer- Klauen- kupplungen		3 - 25		0,7 - 60	x	x	x	
GN 2242 Seite 1684 Kreuz- schieber- kupplungen		4 - 20		1 - 28		x	x	
GN 2243 Seite 1686 Kreuz- schieber- kupplungen		2 - 20		0,5 - 28		x	x	
GN 2244 Seite 1688 Metallbalg- kupplungen		5 - 19		1,5 - 10	x	x	x	x
GN 2246 Seite 1690 Federsteg- kupplungen		4 - 12		0,3 - 4	x	x	x	x

Norm	Geeignet für die Verwendung mit			Anwendungsbeispiele	Besonderheiten
	Servo- motoren	Schritt- motoren	Universal- motoren		
GN 2240 Seite 1680 Elastomer- Klauen- kupplungen	x	x	x	<ul style="list-style-type: none"> - Hydraulikpumpen - Verpackungsmaschinen - Industrieroboter - Ventilatoren - Rührwerke 	<ul style="list-style-type: none"> - hohe Drehmomente - einfache und schnelle Steckmontage
GN 2241 Seite 1682 Elastomer- Klauen- kupplungen	x	x	x		
GN 2242 Seite 1684 Kreuz- schieber- kupplungen		x	x	<ul style="list-style-type: none"> - Förderanlagen - Verpackungsmaschinen - Positionierantriebe - Pumpen 	<ul style="list-style-type: none"> - hohe Drehmomente - hoher radialer Wellenversatzausgleich - einfache und schnelle Steckmontage
GN 2243 Seite 1686 Kreuz- schieber- kupplungen		x	x		
GN 2244 Seite 1688 Metallbalg- kupplungen	x	x		<ul style="list-style-type: none"> - Drehgeber - Wegmesssysteme - Prüfstände - Industrieroboter - Spindelantriebe 	<ul style="list-style-type: none"> - präzise Winkel- und Drehmomentübertragung - hohe Torsionssteifigkeit
GN 2246 Seite 1690 Federsteg- kupplungen		x		<ul style="list-style-type: none"> - Süßwarenmaschinen - Industrieroboter - Computertomographen - Wegmesssysteme 	<ul style="list-style-type: none"> - präzise Winkel- und Drehmomentübertragung - aus einem Stück gefertigt - hohe Torsionssteifigkeit

3.1

3.2

3.3

3.4

3.5

3.6

3.7

3.8

3.9

